

Datenblatt

MH-Serie XTERNAL MOUNT

Magnetostriktive Lineare Positionssensoren

- Einfache Installation vor Ort und Austausch des Elektronikmoduls
- Messlänge bis zu 2500 mm
- Hohe Zuverlässigkeit dank EMV-, Stoß- und Vibrationsfestigkeit
- CANbus, Spannungs- und Stromausgang



MESSVERFAHREN

Die absoluten, linearen Positionssensoren von Temposonics basieren auf der firmeneigenen proprietären, magnetostriktiven Technologie und erfassen Positionen zuverlässig und präzise.

Jeder der robusten Temposonics® Positionssensoren besteht aus einem ferromagnetischen Wellenleiter, einem Positionsmagneten, einem Torsions-Impulswandler und einer Sensorelektronik zur Signalaufbereitung. Der Magnet, der am bewegten Maschinenteil befestigt ist, erzeugt an seiner jeweiligen Position ein Magnetfeld auf dem Wellenleiter. Zur Positionsbestimmung wird ein kurzer Stromimpuls in den Wellenleiter geleitet, welcher ein radiales Magnetfeld erzeugt. Die kurzzeitige Interaktion beider Magnetfelder löst einen Torsionsimpuls aus, der den Wellenleiter entlangläuft. Wenn die Ultraschallwelle den Anfang des Wellenleiters erreicht, wird sie in ein elektrisches Signal umgewandelt. Die Geschwindigkeit, mit der sich die Welle ausbreitet, ist bekannt. Daher lässt sich anhand der Zeit, die zwischen dem Auslösen des Stromimpulses und dem Empfang des Rücksignals vergeht, eine exakte, lineare Positionsmessung durchführen. So entsteht ein zuverlässiges Positionsmesssystem mit hoher Genauigkeit und Wiederholbarkeit.

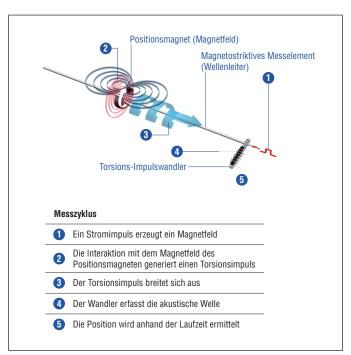


Abb. 1: Laufzeit-basiertes magnetostriktives Positionsmessprinzipprinciple

XTERNAL MOUNT POSITIONSSENSOR

Der Positionssensor Temposonics XTERNAL MOUNT (XM) ist der erste magnetostriktive Positionssensor für mobile Hydraulikzylinder mit einem austauschbaren Elektronikmodul, das sich automatisch mit dem vorhandenen Sensorelement im Inneren des Zylinders koppelt. Nehmen Sie Ihr Ersatz-XM-Elektronikmodul und schließen Sie es an ein beliebiges XM-Sensorelement an, damit sich die beiden Teile miteinander verbinden und Sie mit minimaler Ausfallzeit wieder einsatzbereit sind. Es ist nicht erforderlich, nach Unterlagen zu suchen oder Codes aus dem Inneren des Zylinders auszulesen.

Der XTERNAL MOUNT ist für raue Anwendungen vorgesehen, bei denen elektronische Schaltungen eine kurze Lebensdauer haben und ein Austausch vor Ort unerlässlich ist. Mit einer Schraube und einem Stecker lässt sich das an der Seite des Zylinders montierte Elektronikmodul schnell austauschen.



Abb. 2: Typischer Anwendungsbereich

TECHNISCHE DATEN ANALOG

Ausgang	
Spannung	0,154,9 VDC/0,254,75 VDC/0,54,5 VDC
Strom	420 mA
Messgröße	Position
Messwerte	r Osition
	502500 mm mit 7 mm Rohr
Messlänge	502500 mm mit 7 mm Rohr 501000 mm mit 5 mm Rohr
Auflösung	±0,1 mm
Einschaltdauer	200 ms (typisch)
Wiederholbarkeit	±0,1 mm
Linearität	$00500250 \text{ mm} \le \pm 0.2 \text{ mm}$ $02552000 \text{ mm} \pm 0.04 \% \text{ (F.S.)}$ $20052500 \text{ mm} \le \pm 0.8 \text{ mm}$
Internal sample rate	2 ms
Setztpunkttoleranz	≤1 mm
Betriebsbedingung	
Betriebstemperatur Elektronik	−40+105 °C
Feuchte	90 % relative Feuchte, keine Betauung, EN 60068-2-30
Schutzart – Elektronikmodul	IP69K EN60529 (fachgerecht montiert)
Schockprüfung	100 g (11 ms) Einzelschock pro Achse, IEC 60068-2-27 50 g (11 ms) und 1000 Schock pro Achse, IEC 60068-2-29
Vibrationsprüfung	Betriebs-Sinus-Schwingungsprüfung IEC 60068-2-6: 20 g (202000 Hz) mit 7 mm Rohr 15 g (202000 Hz) mit 5 mm Rohr Überlebens- und Vibrationstest IEC 60068-2-64: 15 g RMS (202000 Hz) 72 h pro Achse 7 mm Rohr und 5 mm Rohr
EMV-Prüfung	Kompatibel mit: ISO 13766-1:2018 Erdbewegungs- und Baumaschinen ISO 16750-2:2012 Straßenfahrzeuge
EMI	200 V/m (2001000 MHz), ISO 11452-2: 2019 200 mA (20400 MHz), ISO 11452-4: 2020
Betriebsdruckwerte	Druck (Gemäß DIN EN ISO 19879)*
PN (Nennbetrieb)	350 bar mit 7 mm Rohr 300 bar mit 5 mm Rohr
Pmax (maximale Überlastung)	450 bar mit 7 mm Rohr 350 bar mit 5 mm Rohr
Pstatic (Prüfdruck)	625 bar mit 7 mm Rohr 400 bar mit 5 mm Rohr
Design/Material	
Sensorelektronikgehäuse	Zink-Gusslegierung ZP5 (ZnAl4Cu1)
Sensorrohr	Edelstahl 1.4306 (AISI 304L)
Abdichtung	O-Ringe: H-NBR 70

^{*/} Nach Berechnungen unter Verwendung der FKM-Richtlinie

Zyklen	Sensorrohr
Dynamischer Druck: < 2 × 10 ⁶ Druckzyklen	350 bar mit 7 mm Rohr 300 bar mit 5 mm Rohr
Statischer Druck: < 2 × 10 ⁴ Druckzyklen	450 bar mit 7 mm Rohr 350 bar mit 5 mm Rohr

Prüfdruck: Maximale Prüfdauer von 5 Minuten für die Zylinderdruckprüfung 625 bar mit 7 mm Rohr 400 bar mit 5 mm Rohr

Temposonics® MH-Serie XTERNAL MOUNT

Datenblatt

Elektrischer Anschluss	
Anschlussart	Deutsch Stecker (DT/AT 04-4P)
Betriebsspannung	12/24 VDC nominal (832 VDC)
Minimaler Lastwiderstandsfähigkeit (Ausgang VDC)	10 kΩ
Maximaler Einschaltstrom	3,0 A/2 ms (1,5 A/2 ms bei Versorgung < 13 V)
Versorgungsspannungswelligkeit	< 1 % _{PP}
Stromverbrauch	< 1,5 W
Überspannungsschutz (GND-VDC)	Bis zu +36 VDC
Verpolungsschutz (GND-VDC)	Bis zu –36 VDC
Isolationswiderstand	R ≥ 10 MΩ @ 60 sec
Elektrische Festigkeit	500 VDC (DC GND zum Fahrgestell GND)

TECHNISCHE DATEN CANbus

Ausgang	
Bus-Protokol	SAE J1939, CANopen Protokol gemäß to CiA DS-301 V4.1, Geräteprofil DS-406 V3.1
Messgröße	Weg und Geschwindigkeit
Messwerte	
Messlänge	502500 mm mit 7 mm Rohr 501000 mm mit 5 mm Rohr
Auflösung (Weg)	±0,1 mm
Auflösung (Geschwindigkeit)	1 mm/s
Startzeit	400 ms (typisch)
Zykluszeit	Einstellbar
Linearität	$00500250 \text{ mm} \le \pm 0.2 \text{ mm}$ $02552000 \text{ mm} \pm 0.04 \% \text{ (F.S.)}$ $20052500 \text{ mm} \le \pm 0.8 \text{ mm}$
Interne Abtastrate	1 ms
Setzpunkttoleranz	±0,5 mm
Betriebsbedingung	
Betriebstemperatur Elektronik	−40+105 °C
Feuchte	90 % relative Feuchte, keine Betauung, EN 60068-2-30
Schutzart – Elektronikgehause	IP69K EN60529 (fachgerecht montiert)
Schockprüfung	100 g (11 ms) Einzelschock pro Achse, IEC 60068-2-27 50 g (11 ms) und 1000 Schock pro Achse, IEC 60068-2-29
Vibrationsprüfung	Betriebs-Sinus-Schwingungsprüfung IEC 60068-2-6: 20 g (202000 Hz) Überlebens- und Vibrationstest IEC 60068-2-64: 15 g RMS (202000 Hz) 12 h pro Achse
EMV-Prüfung	Kompatibel mit: ISO 13766-1:2018 Erdbewegungs- und Baumaschinen ISO 16750-2:2012 Straßenfahrzeuge
EMI	200 V/m (2001000 MHz), ISO 11452-2: 2019 200 mA (20400 MHz), ISO 11452-4: 2020
Betriebsdruckwerte	Druck (Gemäß DIN EN ISO 19879)*
PN (Nennbetrieb)	350 bar mit 7 mm Rohr 300 bar mit 5 mm Rohr
Pmax (maximale Überlastung)	450 bar mit 7 mm Rohr 350 bar mit 5 mm Rohr
Pstatic (Prüfdruck)	625 bar mit 7 mm Rohr 400 bar mit 5 mm Rohr
Design/Material	
Sensorelektronikgehäuse	Zink-Gusslegierung ZP5 (ZnAl4Cu1)
Sensorrohr	Edelstahl 1.4306 (AISI 304L)
Abdichtung	O-Ringe: H-NBR 70

^{*/} Nach Berechnungen unter Verwendung der FKM-Richtlinie

Zyklen	Sensorrohr
Dynamischer Druck: < 2 × 10 ⁶ Druckzyklen	350 bar mit 7 mm Rohr 300 bar mit 5 mm Rohr
Statischer Druck: < 2 × 10 ⁴ Druckzyklen	450 bar mit 7 mm Rohr 350 bar mit 5 mm Rohr
Prüfdruck: Maximale Prüfdauer von 5 Minuten für die Zylinderdruckprüfung	625 bar mit 7 mm Rohr 400 bar mit 5 mm Rohr

Temposonics® MH-Serie XTERNAL MOUNT

Datenblatt

Elektrischer Anschluss	
Anschlussart	Deutsch Stecker (DT/AT 04-4P)
Betriebsspannung	12/24 VDC nominal (832 VDC)
Maximaler Einschaltstrom	3,5 A/2 ms (2.0 A/2 ms bei Versorgung < 13 V)
Versorgungsspannungswelligkeit	< 1 % _{PP}
Stromverbrauch	< 1,5 W
Überspannungsschutz (GND-VDC)	Bis zu +36 VDC
Verpolungsschutz (GND-VDC)	Bis zu –36 VDC
Isolationswiderstand	R ≥ 10 M Ω @ 60 sec
Elektrische Festigkeit	500 VDC (DC GND zum Fahrgestell GND)

TECHNISCHE ZEICHNUNG

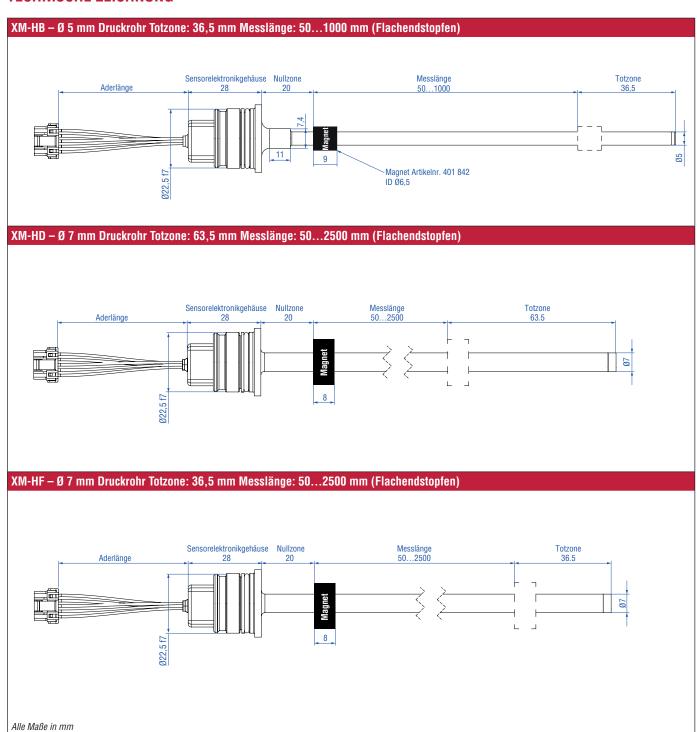


Abb. 3: Temposonics® XTERNAL MOUNT kompletter Sensor

TECHNISCHE ZEICHNUNG

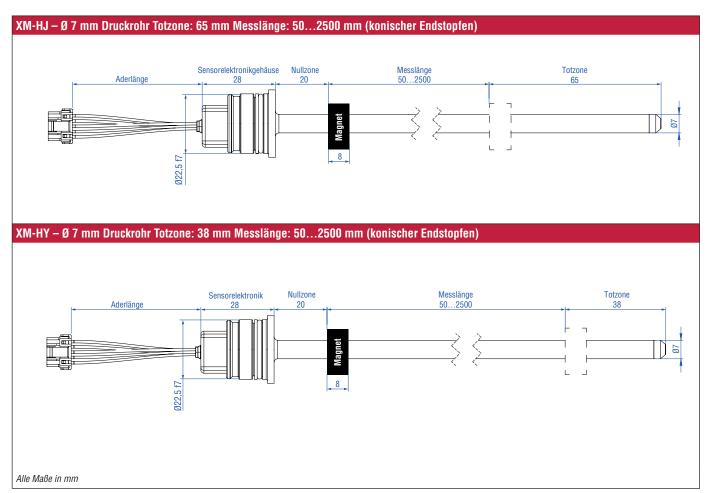


Abb. 4: Temposonics® XTERNAL MOUNT kompletter Sensor

TECHNISCHE ZEICHNUNG

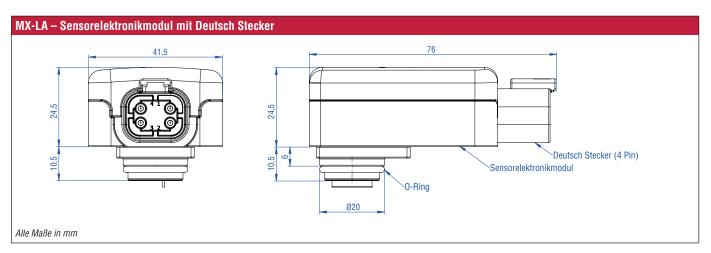


Abb. 5: Temposonics® XTERNAL MOUNT Sensorelektronikmodul Seitenansicht

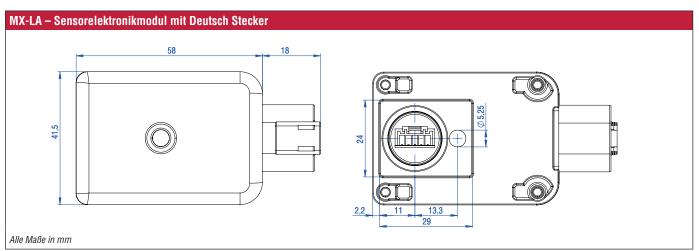


Abb. 6: Temposonics® XTERNAL MOUNT Sensorelektronikmodul Auf- und Unteransicht

ANSCHLUSSBELEGUNG

Deutsch Stecker (DT/AT 04-4P)				
		Analog (G)	CANbus (S)	
	Pin	Funktion	Funktion	
64 10	1	VDC	VDC	
 	2	nicht belegt	CAN_L	
	3	GND	GND	
Sicht auf Stecker	4	SIG	CAN_H	

Abb. 7: Anschlussbelegung

BESTELLSCHLÜSSEL – KOMPLETTER SENSOR (ANALOG AUSGANG)



a Bauform

X M XTERNAL MOUNT

b Design

Kompletter Sensor

- **H B** Rohr: Ø 5 mm/Totzone: 36,5 mm/Messlänge: 50...1000 mm/Flachendstopfen
- H D Rohr: Ø 7 mm/Totzone: 63,5 mm/Messlänge:
- 50...2500 mm/Flachendstopfen
- H F Rohr: Ø 7 mm/Totzone: 36,5 mm/Messlänge:
- 50...2500 mm/Flachendstopfen Rohr: Ø 7 mm/Totzone: 65 mm/Messlänge:
 - 50...2500 mm/konischer Endstopfen
- Rohr: Ø 7 mm/Totzone: 38 mm/Messlänge: 50...2500 mm/konischer Endstopfen

c Messlänge

- X X X M 0050...2500 mm in 5 mm Schritten
 - (Rohr: Ø 7 mm)
- 0050...1000 mm in 5 mm Schritten $X \parallel X \parallel X \parallel X \parallel M$ (Rohr: Ø 5 mm)

d Elektronikmodul-Montagestecker

Deutsch Stecker (DT/AT 04-4P) (VDC - GND - SIG)

A G Anschlussbelegung G: 1-3-4

e Sensorelement Aderlänge

- **0 5** 50 mm (Standard)
- 0 **8** 75 mm
- 1 **0** 100 mm
- **5** 150 mm 1

f Betriebsspannung

3 12/24 VDC nominal (8...32 VDC)

q Ausgang

- **1 1 0**,25...4,75 VDC **1 2** 0,5...4,5 VDC **1 5** 0,15...4,9 VDC
- **0 1** 4...20 mA

LIEFERUMFANG



- · Elektronikmodul mit O-Ring
- In Druckrohr mit O-Ring und Stützring montiertes Sensorelement
- M5x30 Befestigungsschraube für Elektronikmodul

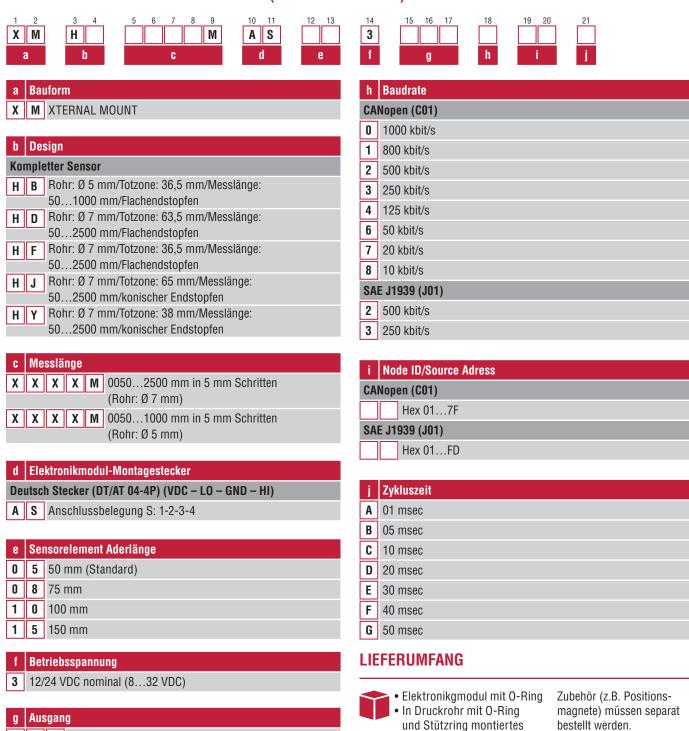
Zubehör (z.B. Positionsmagnete) müssen separat bestellt werden.

Betriebsanleitungen, Software & 3D Modelle finden Sie unter: www.temposonics.com

BESTELLCODE – KOMPLETTER SENSOR (CANBUS AUSGANG)

C 0 1 CANopen

0 1 SAE J1939



Betriebsanleitungen, Software & 3D Modelle finden Sie unter: www.temposonics.com

Sensorelement

• M5x30 Befestigungsschrau-

be für Elektronikmodul

BESTELLSCHLÜSSEL – ELEKTRONIKMODUL (ANALOG AUSGANG)





b Design

Elektronikmodul

L Elektronikmodul mit Analog Ausgang

c Elektronikmodul-Montagestecker

Deutsch Stecker (DT/AT 04-4P) (VDC - GND - SIG)

A G Anschlussbelegung G: 1-3-4

d Betriebsspannung

3 12/24 VDC nominal (8...32 VDC)

е	Output		
٧	1	1	0,254,75 VDC
٧	1	2	0,54,5 VDC
٧	1	5	0,154,9 VDC
Α	0	1	420 mA

LIEFERUMFANG

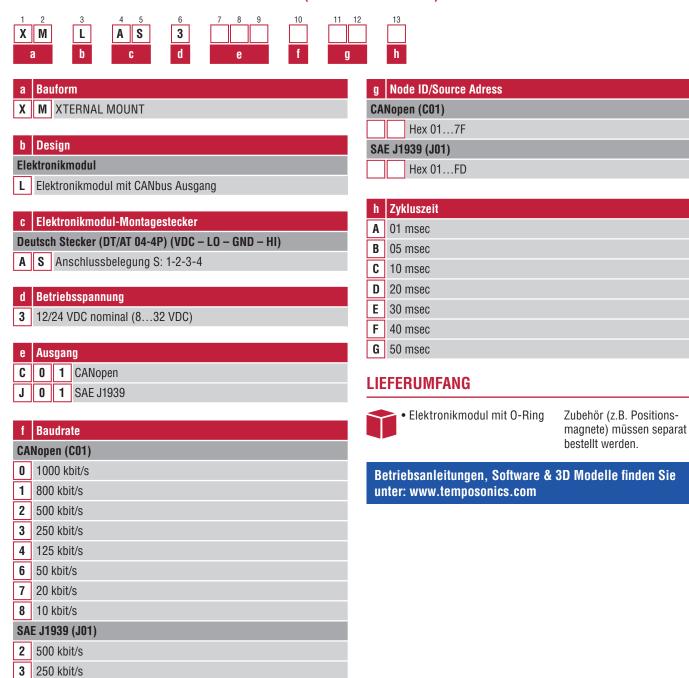


• Elektronikgmodul mit O-Ring

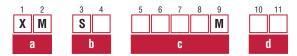
Zubehör (z.B. Positionsmagnete) müssen separat bestellt werden.

Betriebsanleitungen, Software & 3D Modelle finden Sie unter: www.temposonics.com

BESTELLSCHLÜSSEL – ELEKTRONIKMODUL (CANBUS AUSGANG)



BESTELLSCHLÜSSEL – SENSORELEMENT UND DRUCKROHRBAUGRUPPE (ALLE AUSGÄNGE)



a Sensor model

X M XTERNAL MOUNT

Sensorelement und Druckrohrbaugruppe S B Rohr: Ø 5 mm/Totzone: 36,5 mm/Messlänge: 50...1000 mm/Flachendstopfen S D Rohr: Ø 7 mm/Totzone: 63,5 mm/Messlänge: 50...2500 mm/Flachendstopfen S F Rohr: Ø 7 mm/Totzone: 36,5 mm/Messlänge: 50...2500 mm/Flachendstopfen S J Rohr: Ø 7 mm/Totzone: 65 mm/Messlänge: 50...2500 mm/konischer Endstopfen S Y Rohr: Ø 7 mm/Totzone: 38 mm/Messlänge: 50...2500 mm/konischer Endstopfen

C	Messlänge	
X	X X M 00502500 mm in 5 mm Schritte (Rohr: Ø 7 mm)	
X	X X M 00501000 mm in 5 mm Schritte (Rohr: Ø 5 mm)	

d	Se	Sensorelement Aderlänge		
0	5	5 50 mm (Standard)		
0	8	75 mm		
1	0	100 mm		
1	5	150 mm		

LIEFERUMFANG

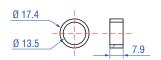


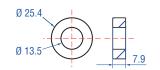
• In Druckrohr mit O-Ring und Stützring montiertes Sensorelement Zubehör (z.B. Positionsmagnete) müssen separat bestellt werden.

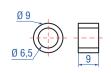
Betriebsanleitungen, Software & 3D Modelle finden Sie unter: www.temposonics.com

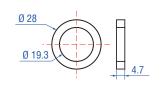
GÄNGINGES ZUBEHÖR

Positionsmagnete









Ringmagnet OD17,4 Artikelnr. 401 032

Material: PA-Neobond Gewicht: Ca. 5 g Flächenpressung: Max. 20 N/mm² Betriebstemperatur: -40...+105 °C

Ringmagnet OD25,4 Artikelnr. 400 533

Material: PA-Ferrit Gewicht: Ca. 10 g Flächenpressung: Max. 40 N/mm² Betriebstemperatur: –40...+120 °C

Ringmagnet Artikelnr. 401 842

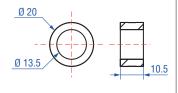
Material: Strontiumferrit-Verbindung Nylon 12 Gewicht: ca. 1 g Betriebstemperatur: -40...+85 °C

Ringmagnet OD28 Artikelnr. 400 424

Material: Composite PA-Ferrit-GF20 Gewicht: Ca. 6 g Flächenpressung: Max. 20 N/mm² Betriebstemperatur: –40...+100 °C

Positionsmagnet

Testkit





Ringmagnet OD20 Artikelnr. 254 012

Material: Composite Neobond Gewicht: Ca. 8,5 g Flächenpressung: Max. 20 N/mm² Betriebstemperatur: -40...+75 °C

Testkit Analog Artikelnr. 280 618

Das Kit enthält:

- 1 × MH-Serie Analog / PWM Tester
- 1 × 12 VDC Ladegerät mit Adapter (Adapter Netzstecker EU, Adapter Netzstecker UK)
- 1 × Kabel mit M12 Stecker und Bananenstecker
- 1 × Kabel mit Aderendhülsen und Bananenstecker
- $1 \times \text{Tragetasche}$



USA 3001 Sheldon Drive Temposonics, LLC Cary, N.C. 27513 Amerika & APAC Region Telefon: +1 919 677-0100

E-Mail: info.us@temposonics.com

DEUTSCHLAND Auf dem Schüffel 9

Temposonics 58513 Lüdenscheid GmbH & Co. KG Telefon: +49 2351 9587-0

EMEA Region & India E-Mail: info.de@temposonics.com

ITALIEN Telefon: +39 030 988 3819 Zweigstelle E-Mail: info.it@temposonics.com

FRANKREICH Telefon: +33 6 14 060 728 Zweigstelle E-Mail: info.fr@temposonics.com

UK Telefon: +44 79 21 83 05 86

Zweigstelle E-Mail: info.uk@temposonics.com

SKANDINAVIEN Telefon: +46 70 29 91 281

Zweigstelle E-Mail: info.sca@temposonics.com

CHINA Telefon: +86 21 3405 7850 Zweigstelle E-Mail: info.cn@temposonics.com

JAPAN Telefon: +81 3 6416 1063 Zweigstelle E-Mail: info.jp@temposonics.com

Dokumentnummer:

552234 Revision A (EN) 12/2025







temposonics.com